

Introduction

Le but du cours est de démontrer des théorèmes d'analyse généraux (Green, Divergence, Stokes) dont voici un analogue combinatoire.

Imaginons un nombre fini de charges  $\oplus$  et  $\ominus$  dans le plan, et un nombre fini de courbes orientées qu'on appellera lignes de champ. On suppose que

- 1) chaque ligne de champ naît à l'infini ou sur une charge  $\oplus$  et meurt à l'infini ou sur une charge  $\ominus$
- 2) il existe un entier  $q \geq 1$  tel que  $q$  lignes de champ naissent sur chaque charge  $\oplus$  et  $q$  lignes de champ meurent sur chaque charge  $\ominus$ .

Si  $D$  est un domaine du plan, on définit la charge de  $D$  par

$$\text{Charge}_D = (\text{nb. de charges } \oplus \text{ dans } D) \\ - (\text{nb. de charges } \ominus \text{ dans } D)$$

Si  $C$  est une courbe fermée simple du plan, on définit le flux de champ à travers  $C$  par

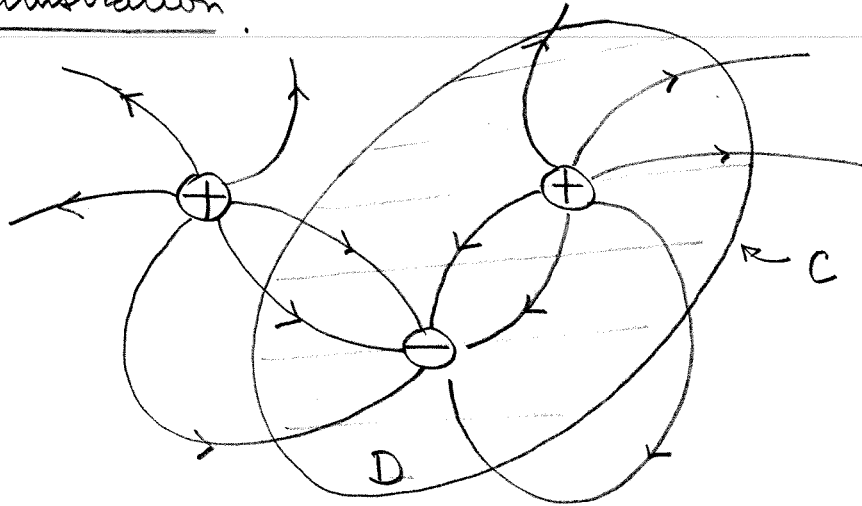
$$\text{Flux}_C = \frac{1}{q} (\text{nb. de fois où la courbe } C \text{ est traversée} \\ \text{par une ligne de champ de l'intérieur} \\ \text{vers l'extérieur}) \\ - \frac{1}{q} (\text{nb. de fois où elle est traversée dans} \\ \text{l'autre sens}).$$

## Thm de Stokes combinatoire

Si  $D$  est la région du plan intérieure à  $C$ , on a

$$\text{Flux}_C = \text{Charge}_D.$$

Illustration.



Ici  $\text{Charge}_D = 1 - 1 = 0$ ,  $q = 6$  et  $\text{Flux}_C = \frac{4}{6} - \frac{4}{6} = 0$ .

//

## Partie I : Fonctions de plusieurs variables.

### 1. Normes

Soit  $V$  un espace vectoriel sur  $\mathbb{R}$  de dim. finie.

Déf. Une norme sur  $V$  est une fonction  $V \rightarrow \mathbb{R}$   
 $\vec{v} \mapsto \|\vec{v}\|$

telle que

- 1)  $\|\vec{v}\| \geq 0 \quad \forall \vec{v} \in V$
- 2)  $\|\vec{v}\| = 0 \Leftrightarrow \vec{v} = \vec{0}$
- 3)  $\|a\vec{v}\| = |a| \|\vec{v}\| \quad \forall a \in \mathbb{R} \quad \forall \vec{v} \in V$
- 4)  $\|\vec{v}_1 + \vec{v}_2\| \leq \|\vec{v}_1\| + \|\vec{v}_2\| \quad \forall \vec{v}_1, \vec{v}_2 \in V$

Thm. Si  $\|\cdot\|_1$  et  $\|\cdot\|_2$  sont deux normes sur  $V$  il existe  $c_1, c_2 > 0$  t.q.

$$c_1 \|\vec{v}\|_1 \leq \|\vec{v}\|_2 \leq c_2 \|\vec{v}\|_1 \quad \forall \vec{v} \in V.$$

On exprime ceci en disant que les normes sur  $V$  sont équivalentes.

Exemple\* Pour  $\vec{x} = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ , on définit

$$\|\vec{x}\|_1 = |x_1| + \dots + |x_n| \quad (\text{norme } L_1)$$

$$\|\vec{x}\|_2 = \sqrt{x_1^2 + \dots + x_n^2} \quad (\text{norme euclidienne})$$

$$\|\vec{x}\|_\infty = \max\{|x_1|, \dots, |x_n|\} \quad (\text{norme du maximum})$$

Alors  $\|\cdot\|_1$ ,  $\|\cdot\|_2$  et  $\|\cdot\|_\infty$  sont des normes sur  $\mathbb{R}^n$  et

$$\|\vec{x}\|_\infty \leq \|\vec{x}\|_2 \leq \sqrt{n} \|\vec{x}\|_\infty \quad \forall \vec{x} \in \mathbb{R}^n$$

(exercice).

## 2. Distance

Déf. Si  $\|\cdot\|$  est une norme sur  $V$ , on définit la distance entre des points  $\vec{v}, \vec{w}$  de  $V$  par

$$d(\vec{v}, \vec{w}) = \|\vec{v} - \vec{w}\|.$$

On définit la boule de centre  $\vec{v} \in V$  et de rayon  $r \geq 0$  par

$$B(\vec{v}, r) = \{\vec{w} \in V; \|\vec{v} - \vec{w}\| \leq r\}$$

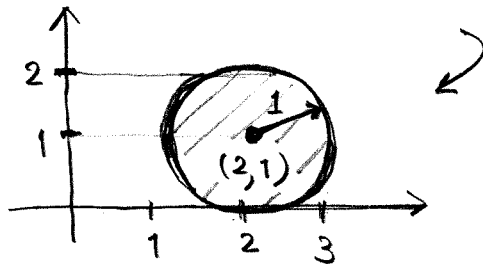
Ex. Si  $\vec{x} = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$  et  $\vec{y} = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$ , alors

$$d_\infty(\vec{x}, \vec{y}) = \|\vec{x} - \vec{y}\|_\infty = \max\{|x_1 - y_1|, \dots, |x_n - y_n|\}$$

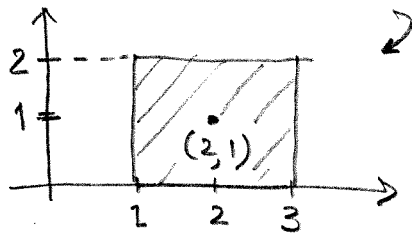
$$d_2(\vec{x}, \vec{y}) = \|\vec{x} - \vec{y}\|_2 = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + \dots + (x_n - y_n)^2}$$

$d_2(\vec{x}, \vec{y})$  est la distance euclidienne usuelle.

Ex.  $B_2((2,1), 1) =$  disque de rayon 1 centré en  $(2,1)$  :



$B_\infty((2,1), 1) =$  carré de côté 2 centré en  $(2,1)$



### 3. Topologie

Déf. Soit  $A$  un sous-ensemble de  $V$ , et soit  $\vec{v} \in V$ .

- On dit que  $A$  est un voisinage de  $\vec{v}$  s'il existe  $r > 0$  tel que  $B(\vec{v}, r) \subseteq A$ .

(cette condition est indépendante du choix de la norme)

- On dit que  $A$  est un ouvert de  $V$  s'il est un voisinage de tous ses points.

- On dit que  $A$  est un fermé de  $V$  si son complément  $V \setminus A$  est ouvert.
  - On dit que  $A$  est borné s'il existe  $R > 0$  tel que  $A \subseteq B(\vec{0}, R)$ .
- (cette condition est aussi indépendante du choix de la norme).

Question. Comment définir la frontière  $\partial A$  de  $A$ ?

Exemple.  $A = [-1, 2) \times (0, 2)$  est un voisinage de  $(1, 1)$

car  $B_2((1, 1), \frac{1}{2}) \subset A$ .

Par contre ce n'est pas un voisinage de  $(-1, 1)$

car  $B_2((-1, 1), r) \not\subset A$

pour tout  $r > 0$ .

Comme  $(-1, 1) \in A$ , cela signifie que  $A$  n'est pas un ouvert de  $\mathbb{R}^2$ .

