

Introduction

Le but du cours est de démontrer des théorèmes d'analyse généraux (Green, Divergence, Stokes) dont voici un analogue combinatoire.

Imaginons un nombre fini de charges \oplus et \ominus dans le plan, et un nombre fini de courbes orientées qu'on appellera lignes de champ. On suppose que

- 1) chaque ligne de champ naît à l'infini ou sur une charge \oplus et meurt à l'infini ou sur une charge \ominus
- 2) il existe un entier $q \geq 1$ tel que q lignes de champ naissent sur chaque charge \oplus et q lignes de champ meurent sur chaque charge \ominus .

Si D est un domaine du plan, on définit la charge de D par

$$\text{Charge}_D = (\text{nb. de charges } \oplus \text{ dans } D) \\ - (\text{nb. de charges } \ominus \text{ dans } D)$$

Si C est une courbe fermée simple du plan, on définit le flux de champ à travers C par

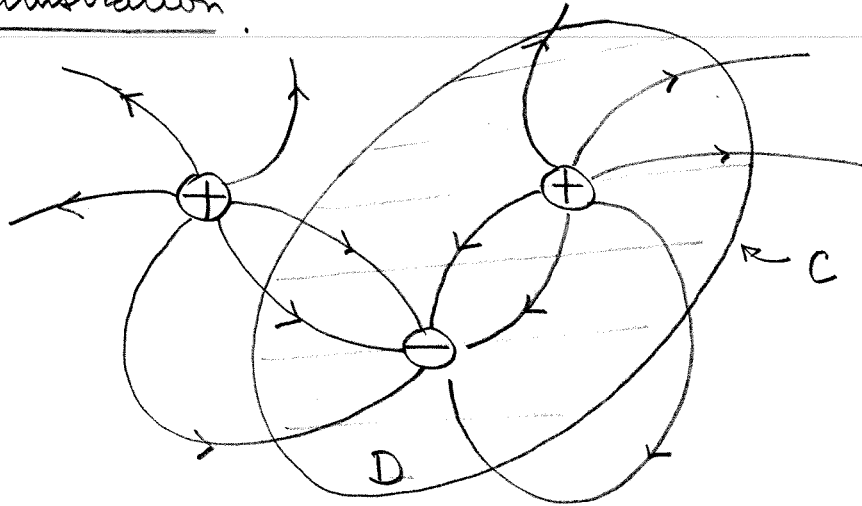
$$\text{Flux}_C = \frac{1}{q} (\text{nb. de fois où la courbe } C \text{ est traversée} \\ \text{par une ligne de champ de l'intérieur} \\ \text{vers l'extérieur}) \\ - \frac{1}{q} (\text{nb. de fois où elle est traversée dans} \\ \text{l'autre sens}).$$

Thm de Stokes combinatoire

Si D est la région du plan intérieure à C , on a

$$\text{Flux}_C = \text{Charge}_D.$$

Illustration.



Ici $\text{Charge}_D = 1 - 1 = 0$, $q = 6$ et $\text{Flux}_C = \frac{4}{6} - \frac{4}{6} = 0$.

//

Partie I : Fonctions de plusieurs variables.

1. Normes

Soit V un espace vectoriel sur \mathbb{R} de dim. finie.

Déf. Une norme sur V est une fonction $V \rightarrow \mathbb{R}$
 $\vec{v} \mapsto \|\vec{v}\|$

telle que

- 1) $\|\vec{v}\| \geq 0 \quad \forall \vec{v} \in V$
- 2) $\|\vec{v}\| = 0 \Leftrightarrow \vec{v} = \vec{0}$
- 3) $\|a\vec{v}\| = |a| \|\vec{v}\| \quad \forall a \in \mathbb{R} \quad \forall \vec{v} \in V$
- 4) $\|\vec{v}_1 + \vec{v}_2\| \leq \|\vec{v}_1\| + \|\vec{v}_2\| \quad \forall \vec{v}_1, \vec{v}_2 \in V$

Thm. Si $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_2$ sont deux normes sur V il existe $c_1, c_2 > 0$ t.q.

$$\underline{c_1 \|\vec{v}\|_1 \leq \|\vec{v}\|_2 \leq c_2 \|\vec{v}\|_1 \quad \forall \vec{v} \in V.}$$

On exprime ceci en disant que les normes sur V sont équivalentes.

Exemple* Pour $\vec{x} = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$, on définit

$$\|\vec{x}\|_1 = |x_1| + \dots + |x_n| \quad (\text{norme } L_1)$$

$$\|\vec{x}\|_2 = \sqrt{x_1^2 + \dots + x_n^2} \quad (\text{norme euclidienne})$$

$$\|\vec{x}\|_\infty = \max\{|x_1|, \dots, |x_n|\} \quad (\text{norme du maximum})$$

Alors $\|\cdot\|_1$, $\|\cdot\|_2$ et $\|\cdot\|_\infty$ sont des normes sur \mathbb{R}^n et

$$\|\vec{x}\|_\infty \leq \|\vec{x}\|_2 \leq \sqrt{n} \|\vec{x}\|_\infty \quad \forall \vec{x} \in \mathbb{R}^n$$

(exercice).

2. Distance

Déf. Si $\|\cdot\|$ est une norme sur V , on définit la distance entre des points \vec{v}, \vec{w} de V par

$$d(\vec{v}, \vec{w}) = \|\vec{v} - \vec{w}\|.$$

On définit la boule de centre $\vec{v} \in V$ et de rayon $r \geq 0$ par

$$\underline{B(\vec{v}, r) = \{\vec{w} \in V; \|\vec{v} - \vec{w}\| \leq r\}}$$

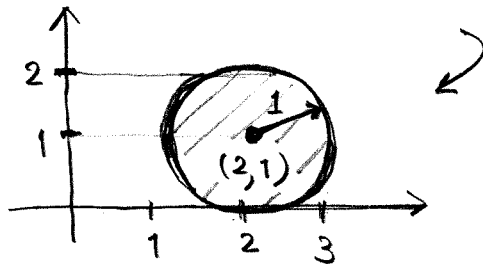
Ex. Si $\vec{x} = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ et $\vec{y} = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$, alors

$$d_\infty(\vec{x}, \vec{y}) = \|\vec{x} - \vec{y}\|_\infty = \max\{|x_1 - y_1|, \dots, |x_n - y_n|\}$$

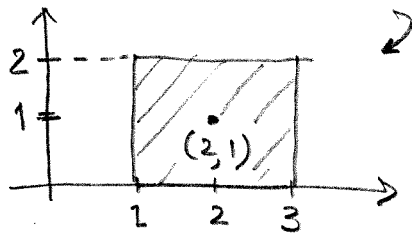
$$d_2(\vec{x}, \vec{y}) = \|\vec{x} - \vec{y}\|_2 = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + \dots + (x_n - y_n)^2}$$

$d_2(\vec{x}, \vec{y})$ est la distance euclidienne usuelle.

Ex. $B_2((2,1), 1) =$ disque de rayon 1 centré en $(2,1)$:



$B_\infty((2,1), 1) =$ carré de côté 2 centré en $(2,1)$



3. Topologie

Déf. Soit A un sous-ensemble de V , et soit $\vec{v} \in V$.

- On dit que A est un voisinage de \vec{v} s'il existe $r > 0$ tel que $B(\vec{v}, r) \subseteq A$.

(cette condition est indépendante du choix de la norme)

- On dit que A est un ouvert de V s'il est un voisinage de tous ses points.

- On dit que A est un fermé de V si son complément $V \setminus A$ est ouvert.
- On dit que A est borné s'il existe $R > 0$ tel que $A \subseteq B(\vec{0}, R)$.
(cette condition est aussi indépendante du choix de la norme).

Question. Comment définir la frontière ∂A de A ?

Exemple. $A = [-1, 2) \times (0, 2)$ est un voisinage de $(1, 1)$

car $B_2((1, 1), \frac{1}{2}) \subset A$.

Par contre ce n'est pas un voisinage de $(-1, 1)$

car $B_2((-1, 1), r) \not\subset A$

pour tout $r > 0$.

Comme $(-1, 1) \in A$, cela signifie que A n'est pas un ouvert de \mathbb{R}^2 .

